

4. CONTROL MOTOR – Màquina Senzilla Software

SOLUCIÓ:

@	INSTRUCCIONS	@ DADES
0:	MOV 102, 101 # càrrega 0%	100: 5 # valor per TR, 5 ms
1:	MOV 105,53 # preparació retorn crida	101: - # valor per PWR
2:	CMP 0,0	102: 0 # 0% velocitat
3:	BEQ MOU # salt crida moure motor	103: 0x7F # 50% velocitat
4:	MOV 103,101 # càrrega 50%	104: 0xFF # 100% velocitat
5:	MOV 106,53 # preparació retorn crida	105: BEQ 4 # retorn vel. 0%
6:	CMP 0,0	106: BEQ 8 # retorn vel. 50%
7:	BEQ MOU # salt crida moure motor	107: BEQ 12 # retorn vel. 100%
8:	MOV 104,101 # càrrega 100%	108: - # comptador
9:	MOV 107,53 # preparació retorn crida	109: 1
10:	CMP 0,0	110: 200 # = 1000 instr. / 5 instr. del bucle
11:	BEQ MOU # salt crida moure motor	
12:	MOV 102,101 # càrrega 0%	
13:	PWMI 100 # aturar motor	
14:	CMP 0,0	
15:	BEQ 15 # fi	
--	--	
50:	MOU: MOV 102,108 # inicialitzem comptador	
51:	PWMI 100 # engeguem motor	
52:	CMP 108,110 # comparació comptador	
53:	- # retorn crida	
54:	ADD 109,108 # increment comptador	
55:	CMP 0,0	
56:	BEQ 52 # retorn bucle comptador	